

Método de posicionamiento espacial de objetos cilíndricos mediante análisis de imágenes

Información de contacto

Dirección: Principales:

- FRANCISCO DEL POZO GUERRERO

francisco.delpozo@upm.es

- MARIA ELENA HERNANDO PEREZ

mariaelena.hernando@upm.es

- ENRIQUE JAVIER GOMEZ AGUILERA

enriquejavier.gomez@upm.es

- FRANCISCO JAVIER GAYA MORENO

- PABLO LAMATA DE LA ORDEN

pablo.lamata@upm.es

- ALICIA CANO GONZÁLEZ

alicia.cano@upm.es

Tipo de oferta tecnológica

Patentes

¿Dónde?

Centro de Tecnología Biomédica (CTB) Grupo de Bioingeniería y Telemedicina

Documentación

[Descargar documentación adicional \(jsp?id=97&id_archivo=162&tipo=patente&extension=fichero \)](#)

Descripción de la patente

Esta invención consiste en un método para determinar la posición espacial de un objeto cilíndrico, basado en el procesamiento de la imagen captada por una cámara.

Las fuentes de información son únicamente la información de las imágenes de vídeo captadas, el campo de visión de la cámara y el diámetro del cilindro. La posición 3D del objeto cilíndrico se obtiene mediante un análisis de la sección transversal de éste, y de los bordes del cilindro visualizados en la imagen captada.

Esta solución es especialmente interesante en el campo de la cirugía laparoscópica, con tres aplicaciones concretas: (1) análisis

automático de intervenciones quirúrgicas para obtener parámetros de evaluación de las mismas; (2) aplicaciones de realidad aumentada que permitan guiar al cirujano; (3) sistemas computerizados inteligentes de cirugía. El método puede resultar útil en otros sectores como industrial o de control.

Situación

Concedida

Número de solicitud

P200602647

Número de publicación

ES2282048

Fecha de presentación

18/10/2006

Fecha de concesión

08/01/2008