SISTEMA VESTIBLE PARA INTERACCIÓN CON ENTORNOS REMOTOS MEDIANTE INFORMACIÓN GESTUAL Y SENSACIONES TÁCTILES Y PROCEDIMIENTO DE USO

Información de contacto

Dirección: Principales:

- RAFAEL ARACIL SANTONJA

  rafael.aracil@upm.es

- Gabriel Armando Poletti Ruiz

  gabriel.poletti.ruiz@alumnos.upm.es

- Gonzalo Emmanuel Ejarque Rinaldini

  ge.ejarque@alumnos.upm.es

- ROQUE JACINTO SALTAREN PAZMIÑO

  roquejacinto.saltaren@upm.es

Tipo de oferta tecnológica

Patentes

¿Dónde?

Centro de Automática y Robótica (CAR). Centro Mixto UPM-CSIC Robots y máquinas inteligentes

Descripción de la patente

La presente invención consiste en un sistema vestible (1) que interactúa con un sistema remoto (2) intercambiando información gestual y sensaciones táctiles. El sistema vestible (1) envía información gestual que aporta un usuario humano (3) a través de un traje háptico de captura de movimiento (4) y guantes hápticos de datos (5). El sistema remoto (2) es estimulado por la información gestual recibida y envía al sistema vestible (1) sensaciones táctiles relacionadas a la reacción ante dichos estímulos. El sistema vestible (1) puede utilizarse para tareas de operación remota de máquinas (9) como manipuladores, vehículos autónomos o simuladores de realidad virtual (10). También puede aplicarse en el análisis de procedimientos de rehabilitación. Adicionalmente, dos o más sistemas vestibles (1) pueden utilizarse para complementar la interacción social a distancia entre dos o más usuarios humanos (3).

Situación

Concedida

Número de solicitud

U201531083

Número de publicación

ES1162933

Fecha de presentación

20/09/2013

Fecha de publicación

17/08/2016

Fecha de concesión

02/11/2016